

ESPACES VECTORIELS B

Dimension finie

Dans tout le chapitre, \mathbb{K} désigne \mathbb{R} ou \mathbb{C} .

Définition.

Un espace vectoriel E est de **dimension finie** si il existe dans E une famille génératrice finie. Sinon, il est de dimension infinie.

Exemples :

- L'espace \mathbb{R}^3 est de dimension finie :
(1, 0, 0), (0, 1, 0) et (0, 0, 1) forment une famille génératrice de \mathbb{R}^3 (car c'est une base), donc \mathbb{R}^3 est de dimension finie.
- L'ensemble des polynômes $\mathbb{R}[X]$ est de dimension infinie : supposons qu'il ait une famille génératrice finie P_1, P_2, \dots, P_n . On pose $r = \max\{\deg P_1, \deg P_2, \dots, \deg P_n\}$.

$$\forall (\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{R}^n, \deg \left(\sum_{k=1}^n \lambda_k P_k \right) \leq r.$$

En particulier, X^{r+1} ne s'écrit pas comme une combinaison linéaire de (P_1, P_2, \dots, P_n) .
C'est absurde.

Donc $\mathbb{R}[X]$ n'a pas de famille génératrice finie, donc est de dimension infinie.

I. Dimension finie et base

Théorème de la base extraite.

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, non réduit au vecteur nul.
De toute famille génératrice, on peut extraire une sous-famille qui sera une base de E .
En particulier, cela montre que tout espace vectoriel de dimension finie admet une base.

Théorème de la base incomplète.

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, non réduit au vecteur nul.
Toute famille libre de E peut être complétée pour former une base de E .

Exemple : dans \mathbb{R}^3 , on note $\vec{u} = (1, 0, 1)$ et $\vec{v} = (1, -1, 1)$. Nous allons montrer que (\vec{u}, \vec{v}) est une famille libre et la compléter en une base de \mathbb{R}^3 .

- Montrons que la famille est libre : soient λ et μ des réels tels que $\lambda \vec{u} + \mu \vec{v} = \vec{0}$.

$$\text{Alors, } \begin{cases} \lambda + \mu = 0 \\ -\mu = 0 \\ \lambda + \mu = 0 \end{cases} \text{ donc d'après la ligne 2, } \mu = 0 \text{ et donc dans la ligne 1, on obtient } \lambda = 0.$$

Donc la seule combinaison linéaire égale au vecteur nul est celle avec les deux scalaires nuls, donc la famille (\vec{u}, \vec{v}) est libre.

- Géométriquement, puisque \vec{u} et \vec{v} ne sont pas colinéaires, on sait que $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{u} \wedge \vec{v})$ forme une base de \mathbb{R}^3 . On vérifie de manière algébrique :

On note $\vec{w} = \vec{u} \wedge \vec{v}$, après calcul, $\vec{w} = (1, 0, -1)$

Soit $\vec{a} = (x, y, z)$ un vecteur quelconque de \mathbb{R}^3 , montrons qu'il existe un unique triplet $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3)$ tel que $\vec{a} = \lambda_1 \vec{u} + \lambda_2 \vec{v} + \lambda_3 \vec{w}$ (*).

$$(*) \iff \begin{cases} \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = x \\ -\lambda_2 = y \\ \lambda_1 + \lambda_2 - \lambda_3 = z \end{cases} \iff \begin{cases} \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = x \\ -\lambda_2 = y \\ -2\lambda_3 = z - x \end{cases} \quad L_3 \leftarrow L_3 - L_1$$

Ce système est de rang 3 avec 3 lignes et 3 colonnes.

Donc il a donc une unique solution, quels que soient x, y et z .

Donc tout vecteur de \mathbb{R}^3 s'écrit comme une unique combinaison linéaire de la famille $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$.

Donc cette famille est une base de \mathbb{R}^3 .

Propriété et définition.

Si E est un espace vectoriel de dimension finie non réduit au vecteur nul, alors toutes les bases de E ont même cardinal (nombre de vecteurs), et ce cardinal est appelé **dimension** de l'espace vectoriel E , noté $\dim(E)$.

Par convention, la dimension de l'espace vectoriel $\{\vec{0}\}$ est 0.

Exemples à retenir :

- Une droite vectorielle est un espace vectoriel de dimension 1.
En effet, une droite est engendrée par un seul vecteur non nul.
- Un plan vectoriel est un espace vectoriel de dimension 2.
Un plan est engendré par deux vecteurs non colinéaires (qui forment donc une famille libre).
- \mathbb{C} est un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension 2.
la base usuelle est $(1; i) : \forall z \in \mathbb{C}, \exists! (x, y) \in \mathbb{R}^2, z = x + iy$.

Propriété : dimensions des espaces vectoriels usuels.

- \mathbb{K}^n est un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension n .
La base canonique est formée des vecteurs $(1, 0, \dots, 0), (0, 1, 0, \dots, 0), \dots, (0, 0, \dots, 1)$.
- le \mathbb{K} -espace vectoriel $\mathbb{K}_n[X]$ est de dimension $n + 1$.
La base canonique est $(1, X, X^2, \dots, X^n)$.
- $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ est un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension $n \times p$.
La base canonique est $(E_{i,j})_{(i,j) \in \llbracket 1,n \rrbracket \times \llbracket 1,p \rrbracket}$ avec $E_{i,j}$ la matrice nulle partout sauf le coefficient de la ligne i et la colonne j qui vaut 1.

Propriété.

Soit E un espace vectoriel de dimension n et F un sous-espace de E .

Alors F est de dimension finie et $\dim(F) \leq \dim(E)$.

De plus $F = E$ si et seulement si $\dim(F) = \dim(E)$.

II. Dimension finie et familles**1) liée, génératrice, base et dimension****Propriété.**

Soit E un espace vectoriel de dimension n :

- toute famille de m vecteurs avec $m > n$ est liée ;
- aucune famille de p vecteurs avec $p < n$ ne peut être génératrice ;
- toute famille libre de n vecteurs est une base ;
- toute famille génératrice de n vecteurs est une base.

Exemple : montrer que $P_1 = 1 + X + X^2$, $P_2 = 3 + X$ et $P_3 = -X^2$ forment une base de $\mathbb{R}_2[X]$.

On va montrer que la famille est libre.

Soient λ_1, λ_2 et λ_3 des réels tels que $\lambda_1 P_1 + \lambda_2 P_2 + \lambda_3 P_3 = \mathbf{0}$.

Alors $(\lambda_1 + 3\lambda_2)1 + (\lambda_1 + \lambda_2)X + (\lambda_1 - \lambda_3)X^2 = \mathbf{0}$.

Or $(1, X, X^2)$ étant une famille libre, on a
$$\begin{cases} \lambda_1 + 3\lambda_2 = 0 \\ \lambda_1 + \lambda_2 = 0 \\ \lambda_1 - \lambda_3 = 0 \end{cases} : L_2 - L_1 \text{ donne } -2\lambda_2 = 0 \text{ donc}$$

$\lambda_2 = 0$, et donc d'après L_1 , $\lambda_1 = 0$, et donc $\lambda_3 = 0$.

Donc la famille (P_1, P_2, P_3) est libre.

Or elle est formée de 3 vecteurs, et $\dim(\mathbb{R}_2[X]) = 3$.

Donc (P_1, P_2, P_3) est une base de $\mathbb{R}_2[X]$.

2) rang d'une famille de vecteurs

Définition.

On appelle *rang d'une famille de vecteurs* la dimension du sous-espace vectoriel engendré par cette famille.

Concrètement, si $\mathcal{F} = (u_1, u_2, \dots, u_p)$, alors $\text{rg}(\mathcal{F}) = \dim(\text{Vect}(u_1, u_2, \dots, u_p))$.

Propriété.

Le rang d'une famille de vecteurs est le rang de la matrice dont les colonnes sont les coordonnées des vecteurs dans une base.

Exemple : dans $\mathbb{R}_2[X]$, on note $P_1 = 1 - X + X^2$, $P_2 = -1 + X + 3X^2$ et $P_3 = -1 + X + X^2$, et déterminons le rang de la famille (P_1, P_2, P_3) .

Dans la base canonique de $\mathbb{R}_2[X]$: $1, X, X^2$, les coordonnées des polynômes sont respectivement : $(1, -1, 1)$, $(-1, 1, 3)$ et $(-1, 1, 1)$.

La matrice des coordonnées en colonnes est $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 1 \end{pmatrix}$.

$$\begin{aligned} A &\underset{L}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 2 \end{pmatrix} \begin{array}{l} L_2 \leftarrow L_2 + L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - L_1 \end{array} \\ &\underset{L}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 0 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} L_2 \leftrightarrow L_3 \end{aligned}$$

A est donc de rang 2, donc la famille (P_1, P_2, P_3) est de rang 2.

Remarques :

- $\text{rg}(u_1, u_2, \dots, u_p) = p \iff$ la famille (u_1, u_2, \dots, u_p) est libre.
- Dans un espace vectoriel E de dimension n :
 $\text{rg}(u_1, u_2, \dots, u_p) = n \iff$ la famille (u_1, u_2, \dots, u_p) est génératrice de E .